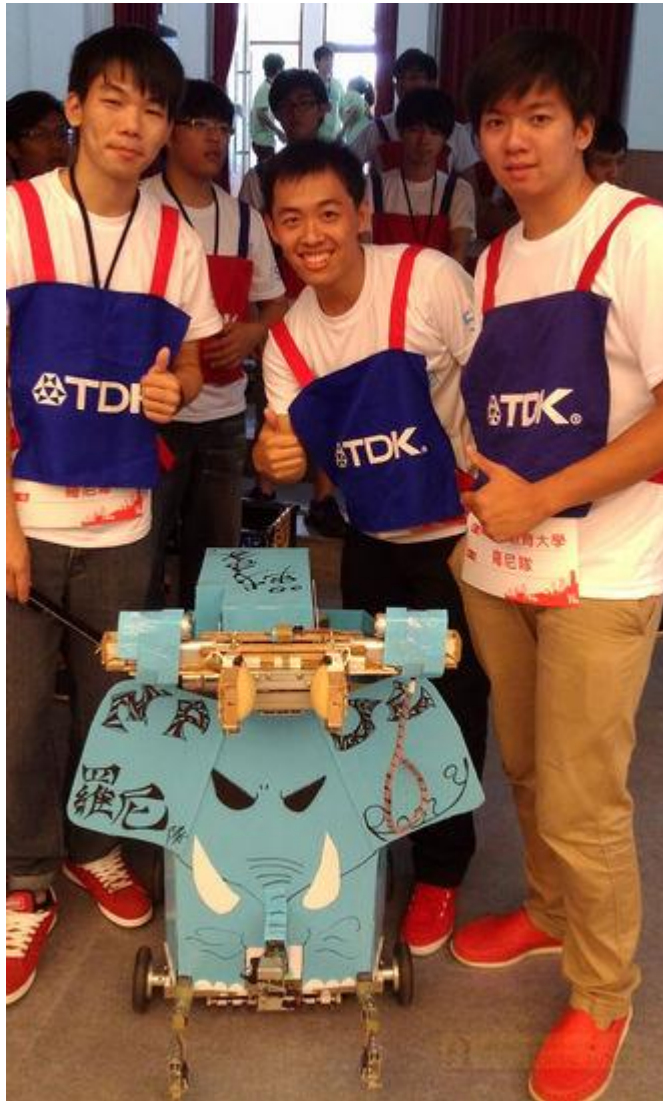


一、基本資料

組別：自動組 學校名稱：國立屏東教育大學 隊伍名：羅尼隊

二、創思機器人照片

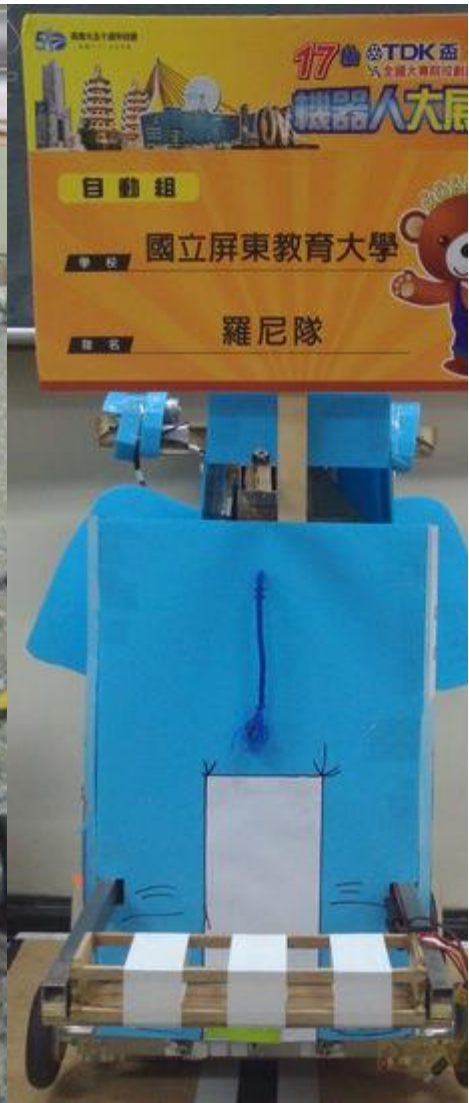
1. 創思機器人 — 特色圖。



短肥矮胖的戰象羅尼，是隻眼神充滿鬥志的大象，他擁有大家集思廣益設計出來的人工智慧，能通過重重的關卡，並且獲得佳績。

2. 創思機器人 — 正視圖。

3. 創思機器人 — 後視圖。

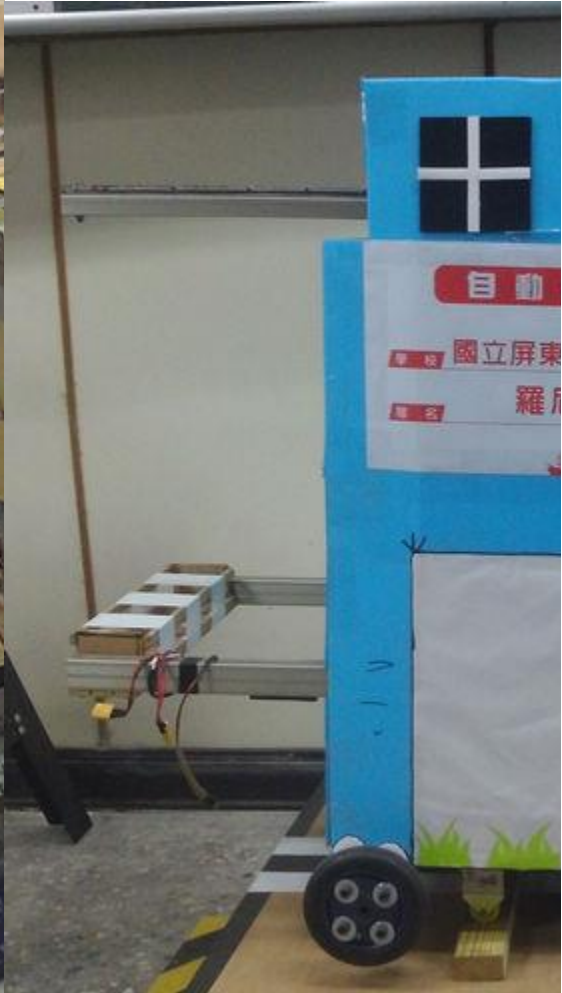
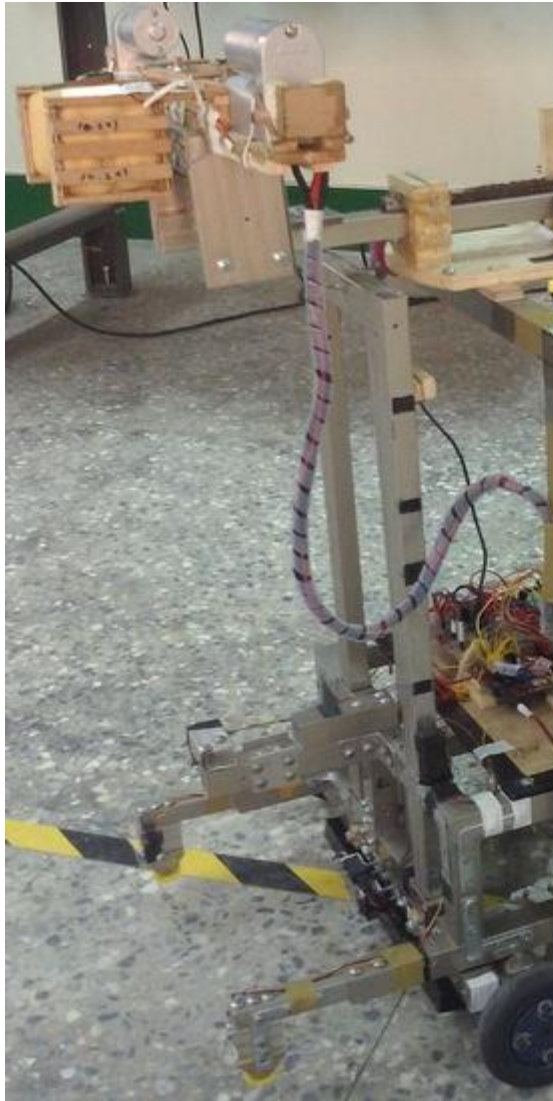


說明：以線性致動器帶動夾爪，讓夾爪上的海池，來調整整體機器人的重心，
綿將聖盃抓得更緊。

說明：在機器人末端突出的配重盤支架裡面，擺放重量較重的電池，
使機器人像大象一樣穩重。

4. 創思機器人 — 右側視圖。

5. 創思機器人 — 左側視圖。

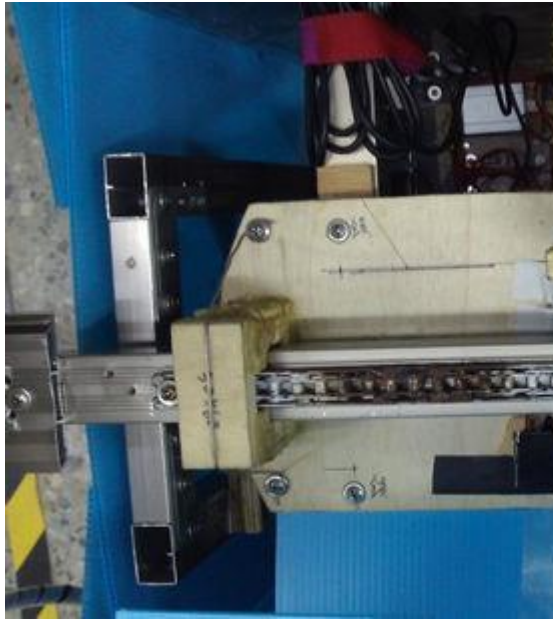


說明：正正方方的機器人，製做上較為快速且固定方法直接又穩固。

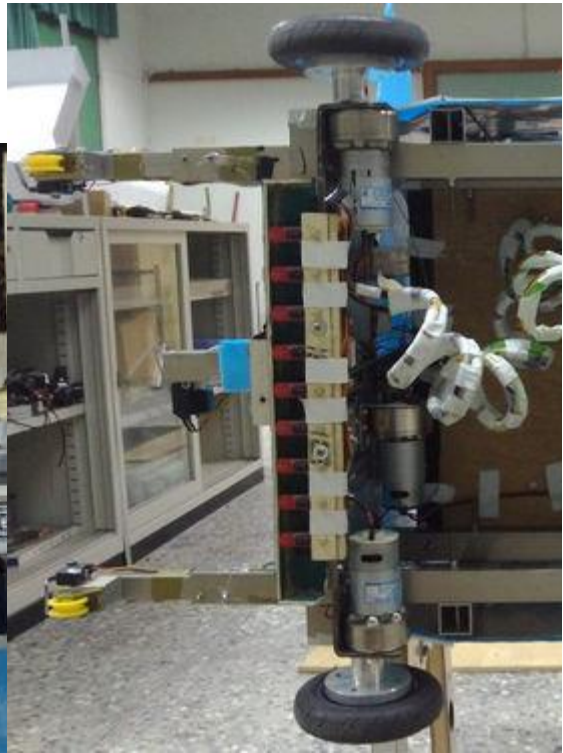
說明：左右大致上對稱的的設計，可以讓四顆動力輪平均分配整體機器人的重量，使機器人行走上可以更加平穩。

6. 創思機器人 — 俯視圖。

7. 創思機器人 — 底視圖。



說明：象鼻夾爪伸縮平臺，運用航空運輸專業的航太木板（撿來的），依照設計圖以木工製造方式製成。在其平臺上設置車窗馬達來轉動齒輪帶動伸縮軸上的齒條，使伸縮軸程進行前後移動，解決拿取聖盃長度不足與重心偏前等問題。



說明：四點著地的輪型機器人，每個動力輪皆由高扭力直流馬達趨動，搭配四顆單向輔助輪來通過關卡。