

一、基本資料

組別：自動組 學校名稱：國立臺北科技大學 隊伍名：金色小蝦米

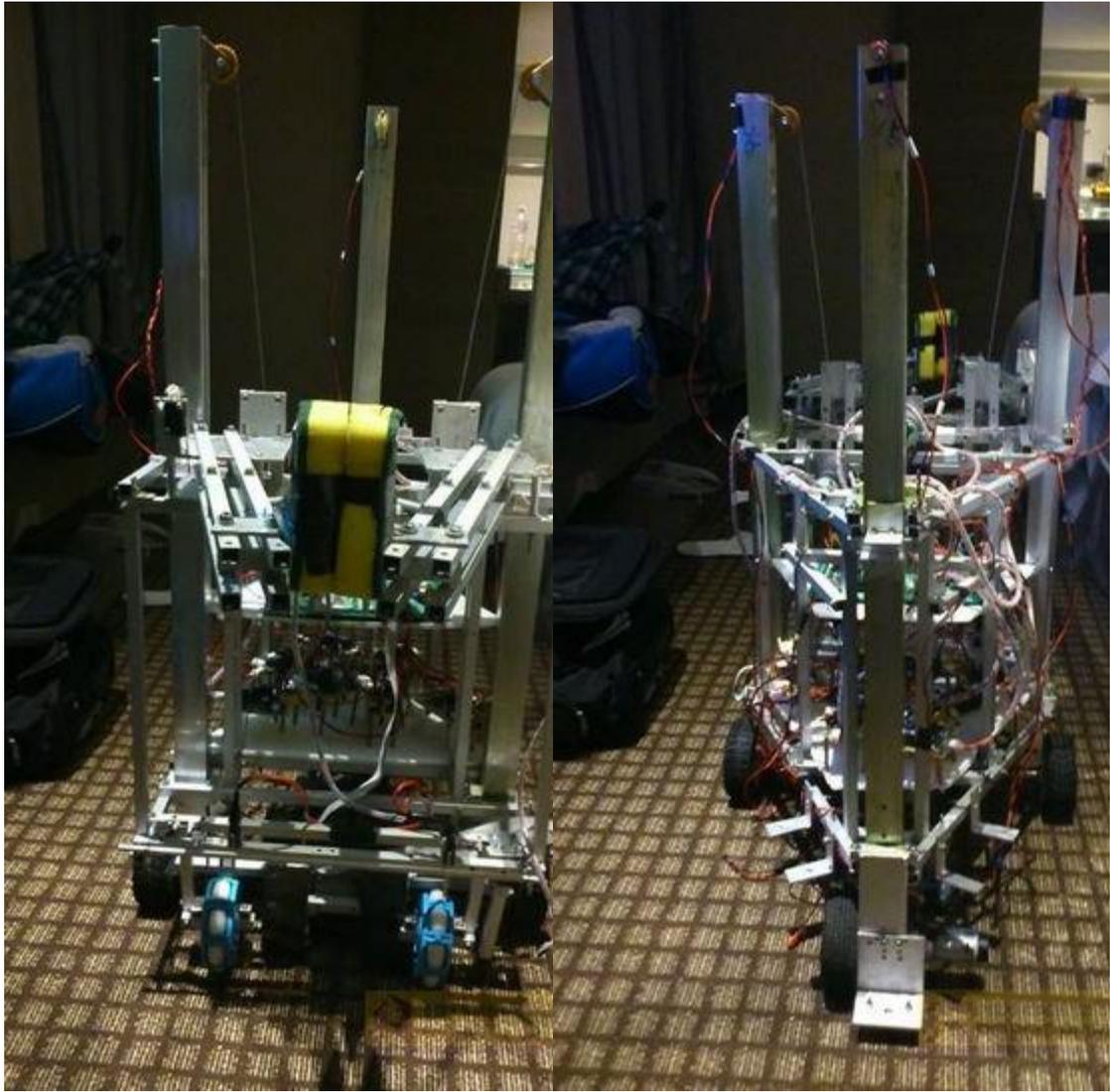
二、創思機器人照片

1. 創思機器人 — 特色圖。



2. 創思機器人 — 正視圖。

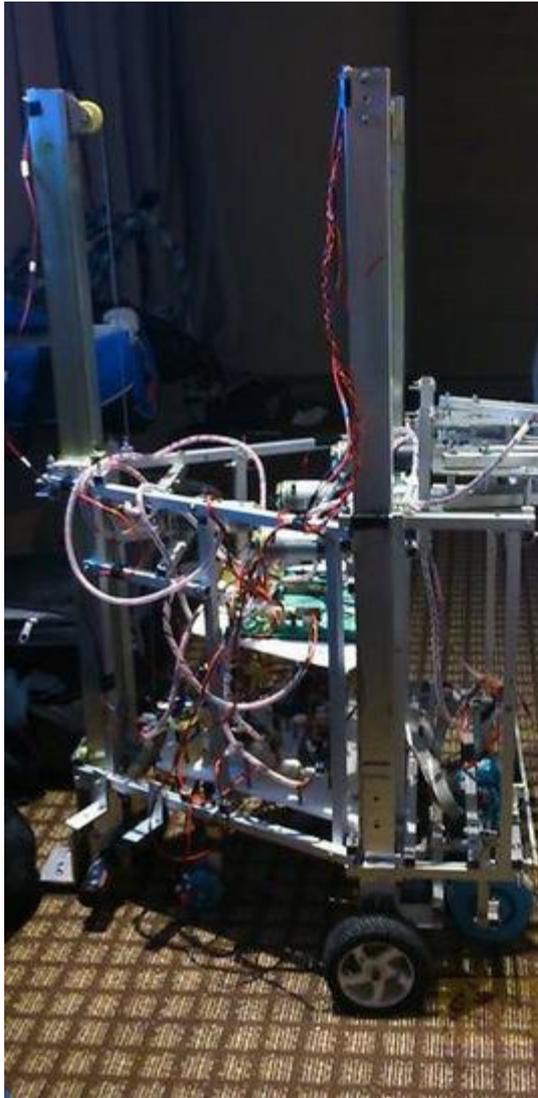
3. 創思機器人 — 後視圖。



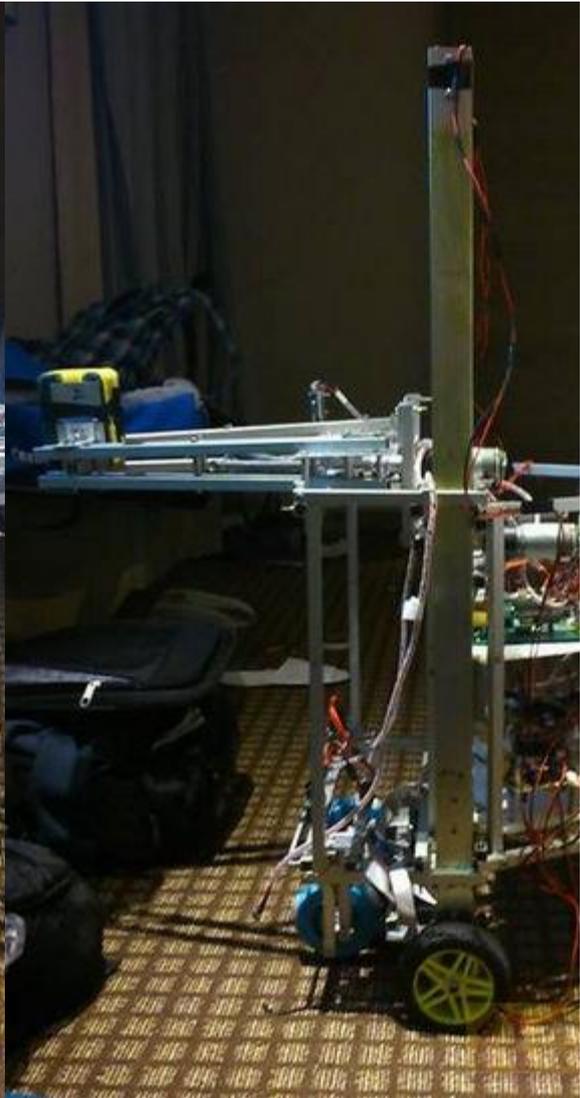
說明：夾爪利用四連桿原理，並將顏色辨識裝置於海綿內便於夾取聖杯。
說明：後輪後方安裝萬象輪便於車體控制方向，將電池裝置在車體後側平衡車體重心。

4. 創思機器人 — 右側視圖。

5. 創思機器人 — 左側視圖。

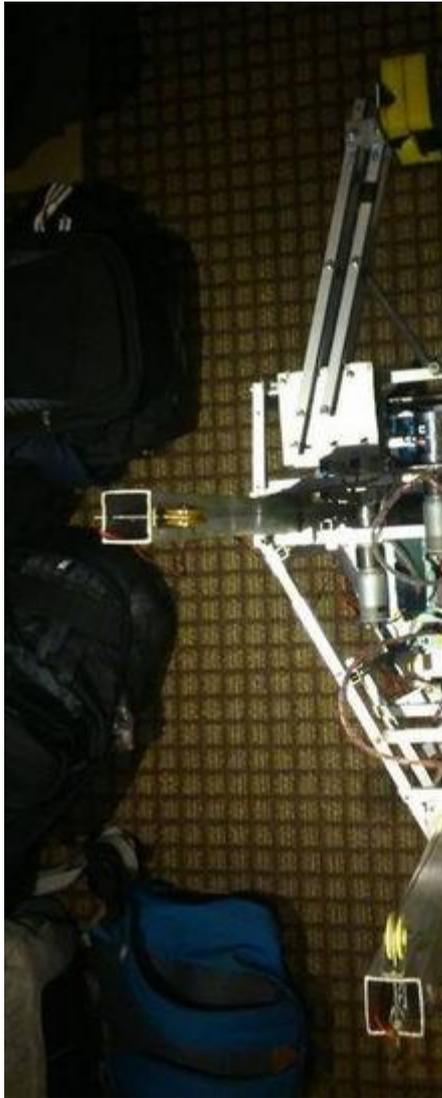


說明：將電線裝置於升降管內避免拉扯。

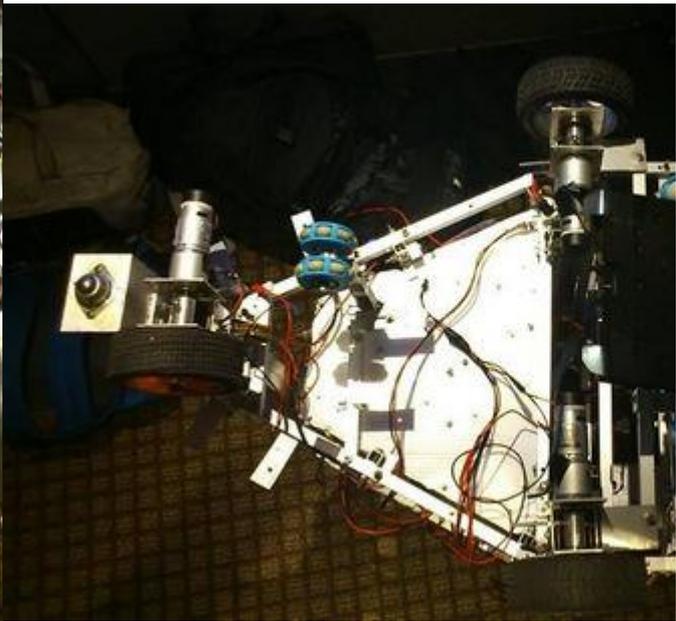


說明：將電線裝置於升降管內避免拉扯。

6. 創思機器人 — 俯視圖。 7. 創思機器人 — 底視圖。



說明：將馬達安置於車體中間以達成重心留在車體中心。



說明：將電池安置於車體下方節省空間，循線板利用軟鐵片增加其效率。