

一、基本資料

組別：遙控組 學校名稱：中國文化大學 隊伍名：PCCUSIC

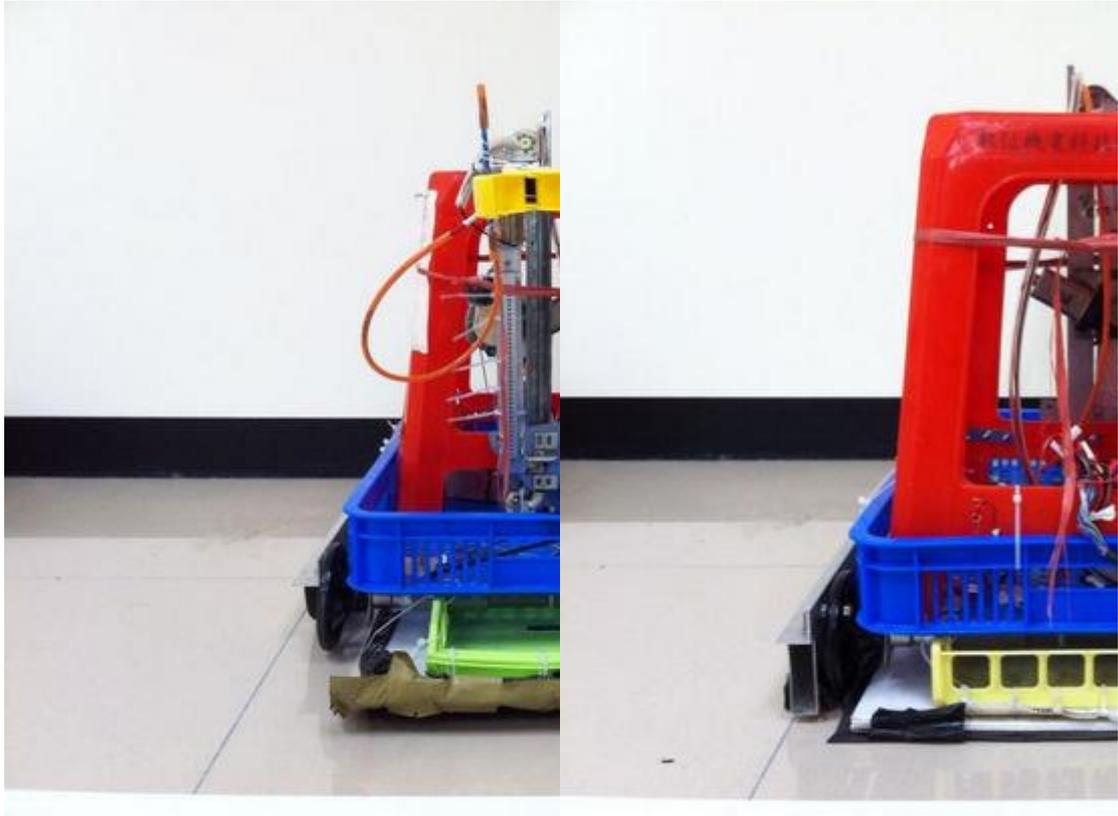
二、創思機器人照片

1. 創思機器人 — 特色圖。



2. 創思機器人 — 正視圖。

3. 創思機器人 — 後視圖。

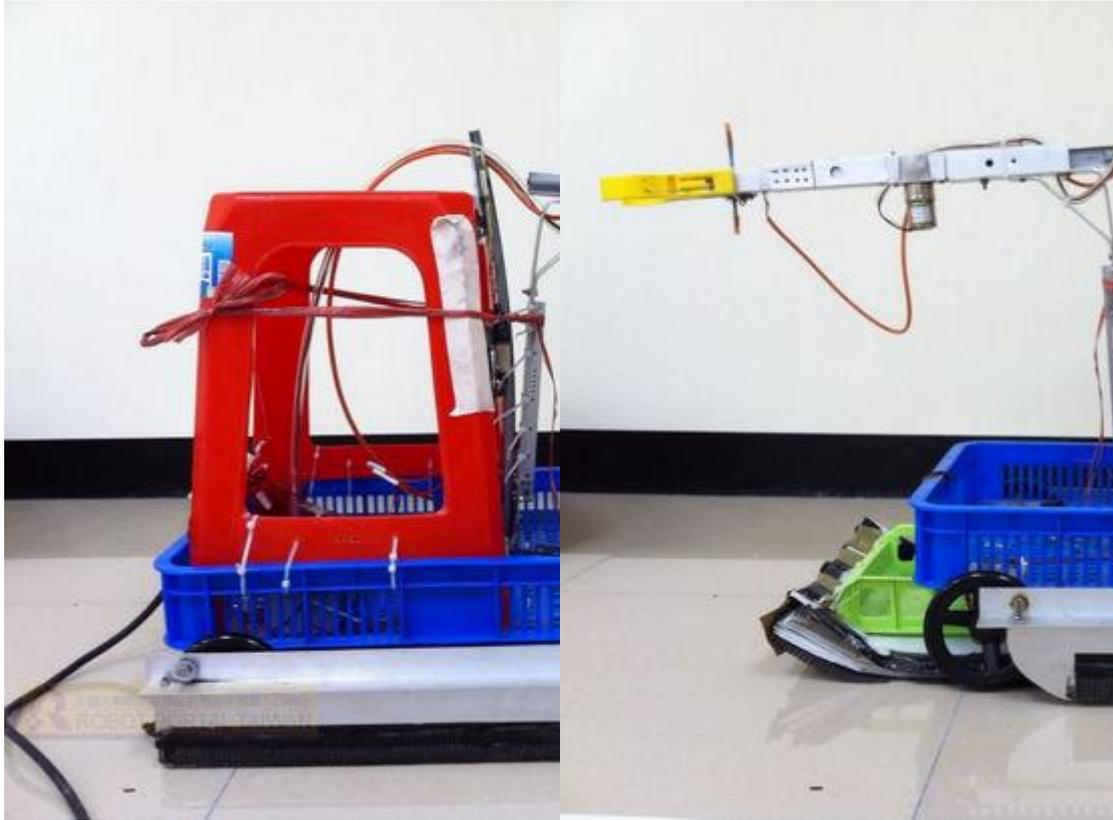


說明：機器人前端以馬達來拉簡便的夾子，使之打開和關閉。

說明：機器人尾端架上框架，連接線路及控制盒，使方便操控機器人。

4. 創思機器人 — 右側視圖。

5. 創思機器人 — 左側視圖。



說明：前端升降系統使用車窗馬達，上升下降的力都相當充足，在車窗馬達上增長手臂，使之更容易達到一定的高度。

說明：驅動足部機構馬達使用小型，減少本體負重。

6. 創思機器人 — 俯視圖。

7. 創思機器人 — 底視圖。



說明：機器人整體主要結構皆使用塑膠材料，來增加機器人的重量。



說明：足部機構採用一根連桿強制同步前後馬達帶動，前方裝設類似雪橇，較易通過障礙。