

Games歷屆競賽 - 第九屆 雲林假期 - 大學組資訊**091171** »

PROJECT - APR 4, 2006 (下午 04:22:15)

▶▶▶ 學校名稱/隊名：東南技術學院/東南電機 隊伍barcode：91171



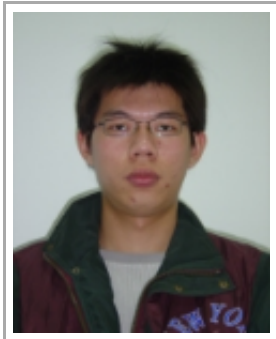
涂相麟 教師

本人專精的研究方面在於機電整合控制、機構設計與製作等，以將理論與實務相互結合廣泛應用在業界上，尤其在機構的創思設計方面。



陳彥宏

組長：負責工作分配，車體設計及製作，購買所需材料，車體及控制盒配線，拍攝所需照片，書面報告設計及製作。



王順正

組員：車體設計及製作，購買所需材料，負責尋找廠商加工，書面報告設計及製作。



鍾啟賓

組員：車體設計及製作，購買所需材料，負責尋找廠商加工，書面報告設計及製作。

機器人特色

概說

機器人結構是以長方形的結構為主，以側邊取球，並將球導入車體下方的儲球區後，將球由正前方擊出。電路部份僅用最基本的開關控制，解決了電路維修及更換的困擾。擊球部分是以直流馬達代替氣壓臂為擊球的動力來源，以避免在場上發生氣壓不足而無法將球擊出的問題。

機構

擊球機構是以三爪摩天輪式的機構為主，擊球端以U字型的鋁片作為擊球點，因為是以兩點式的方式將球夾住，所以球擊出後比較不會發生方向偏差的問題。

底盤

機器人底盤作成近似方形結構，由兩只馬達控制其前進，還有兩個輔助輪。

控制

控制是以有線控制的方式為主，避免使用無線控制會造成干擾的問題，並可切換12V及24V，有效的控制行進速度。

機電

機電部分是以單純的搖頭開關作為主要的控制開關，而電壓部份是以12V為主，以24V為輔。

參賽心得

這次的比賽看到滿多學校的車體，有滿多想法是跟我們當初想的一樣，只是我們當時覺得製作困難，加上經費有限，所以採用別種想法。事前沒到現場練習過也是一大敗筆，當車體正式上場才發現行進會打滑滿嚴重的。這次比賽結果出來後會發現到幾乎都是同一所學校拿走名次，原因為何呢？我想大家都知道，是因為他們的設計都大同小異，這樣會讓人感覺好像他們是幾十個人在設計一台車，所以是希望下屆開始同一學校的參賽隊伍能有不同的設計，讓大家都看到更多的類型。

[相關連結1](#) | [相關連結2](#) | [相關連結3](#)