



第18屆TDK盃全國大專院校創思設計與製作競賽

機器人之雄鋒再現

比賽秩序冊

自動組 競賽子題「雄霸天下」

遙控組 競賽子題「誰與爭鋒」

10.18 ① 自動組
初賽

10.19 ② 遙控組
初賽

10.20 ③ 決賽

國立高雄應用科技大學
(建工校區) 中正堂



目錄

壹、指導委員會	1
貳、裁判及評審委員	3
參、比賽須知	4
肆、比賽注意事項	5
伍、自動組初賽程序時間表	8
陸、遙控組初賽程序時間表	15
柒、決賽程序時間表	22
捌、參賽隊伍名單	23
附錄一、競賽會場、停車位置圖	26
附錄二、『雄霸天下』自動組比賽簡介	28
附錄三、『雄霸天下』自動組比賽注意事項	29
附錄四、『誰與爭鋒』遙控組比賽簡介	31
附錄五、『誰與爭鋒』遙控組比賽注意事項	32
附錄六、遙控組與自動組複賽賽程表	34



壹、指導委員會

一、諮詢委員會

1. 主任委員:李司長彥儀(教育部技職司司長)
2. 副主任委員:
 - (1) 松尾董事長直(台灣東電化公司董事長)
 - (2) 楊校長正宏(國立高雄應用科技大學校長)
3. 諮詢委員:教育部遴聘之產官學界專家所組成,本屆之委員如下:
 - (1) 吳委員育慶(財團法人TDK 文教基金會董事長兼執行長)
 - (2) 周委員秀芬(財團法人TDK 文教基金會副執行長)
 - (3) 羅委員仁權(國立台灣大學電機工程學系終身特聘教授)
 - (4) 宋委員震國(國立清華大學動力機工程學系特聘教授)
 - (5) 賴委員光哲(大同大學機械工程系暨研究所教授)
 - (6) 林委員其禹(國立台灣科技大學機械系特聘教授兼智慧型機器人研究中心主任)
 - (7) 李委員祖聖(國立成功大學電機工程學系特聘教授)
 - (8) 宋委員開泰(國立交通大學電控工程研究所教授)
 - (9) 蔡委員清池(國立中興大學電機工程學系特聘教授)
 - (10) 黃委員國勝(國立中山大學電機工程學系教授)
 - (11) 周委員至宏(國立高雄第一科技大學機械與自動化工程系所教授/借調至國立高雄應用科技大學電機工程系講座教授)
 - (12) 孟委員繼洛(華夏技術學院董事長)
 - (13) 盧委員燈茂(南台科技大學機械工程系教授兼學術副校長)
 - (14) 黃委員以文(國立中正大學機械系教授)
 - (15) 周委員榮泉(國立雲林科技大學電子工程系所特聘教授)
 - (16) 廖委員信德(明新科技大學機械系副教授兼研發長)
 - (17) 龔委員皇光(正修科技大學機械工程系暨機電工程研究所教授兼工學院院長)
 - (18) 呂委員俊鋒(中州科技大學電機與能源科技系副教授兼工學院院長暨系主任)
 - (19) 許委員光城(國立高雄應用科技大學機械系教授兼學務長)
 - (20) 張委員國明(國立高雄應用科技大學機械系教授兼主任)
 - (21) 李委員慶祥(國立高雄應用科技大學電機系副教授兼主任)
 - (22) 施委員天從(國立高雄應用科技大學電子系教授兼主任)



二、執行委員會

- 1.主任委員：楊校長正宏（國立高雄應用科技大學校長）
- 2.副主任委員：郭副校長東義（國立高雄應用科技大學副校長）
- 3.執行長：周講座教授至宏（國立高雄應用科技大學電機工程系講座教授）
- 4.執行秘書：張主任國明（國立高雄應用科技大學機械系主任）
- 5.執行委員與顧問：
 - (1) 林顧問春福（財團法人精密機械研究發展中心副總經理）
 - (2) 陳顧問進明（財團法人金屬工業研究發展中心副執行長）
 - (3) 江顧問金隆（飛統自動化實業有限公司總經理）
 - (4) 許顧問正和（國立中山大學機械系教授）
 - (5) 黃顧問柏文（正修科技大學研發長）
 - (6) 黃顧問立仁（中州科技大學機械與自動化工程系副教授）
 - (7) 陳委員明堂（國立高雄應用科技大學電機系教授）
 - (8) 林委員宗曾（國立高雄應用科技大學土木系教授兼主任）
 - (9) 蕭委員達鴻（國立高雄應用科技大學總務長）
 - (10) 卓委員明遠（國立高雄應用科技大學電機系教授兼電資學院院長）
 - (11) 陳委員昭和（國立高雄應用科技大學電子系教授）
 - (12) 劉委員修祥（國立高雄應用科技大學主任秘書）
 - (13) 詹委員文福（國立高雄應用科技大學主計室主任）
 - (14) 陳委員清田（國立高雄應用科技大學體育室教授）
 - (15) 蕭委員永福（國立高雄應用科技大學體育室教授）
 - (16) 沈委員茂松（國立高雄應用科技大學工學院院長）
 - (17) 洪委員冠明（國立高雄應用科技大學電子系教授）
 - (18) 許委員光城（國立高雄應用科技大學機械系教授兼學務長）
 - (19) 李委員慶祥（國立高雄應用科技大學電機系主任）
 - (20) 施委員天從（國立高雄應用科技大學電子系主任）
 - (21) 陳委員志賢（國立高雄應用科技大學文創系副教授）



貳、裁判及評審委員

裁判長：

- 賴光哲（大同大學機械系教授）（自動組）
周榮泉（國立雲林科技大學電子工程系特聘教授）（遙控組）

助理裁判長：

- 張國明（國立高雄應用科技大學機械系教授兼系主任）
康耀鴻（國立高雄應用科技大學機械系副教授）
何信宗（國立高雄應用科技大學機械系副教授）

裁判：

- 陳昭先（國立高雄應用科技大學機械系副教授）
蔡明章（國立高雄應用科技大學機械系助理教授）
許兆民（國立高雄應用科技大學機械系副教授）
陳道星（國立高雄應用科技大學機械系副教授）
陳茂盛（國立高雄應用科技大學機械系講師）
蕭德慶（國立高雄應用科技大學機械系助教）
劉永田（國立高雄第一科技大學機械與自動化工程系教授）

創意獎評審：

- 許正和（國立中山大學機械系教授）
江金隆（飛統自動化實業有限公司總經理）
黃柏文（正修科技大學機械系教授兼研發長）
呂俊鋒（中州科技大學電機系副教授兼工學院院長暨系主任）

TDK 獎評審：

- 吳育慶（財團法人 TDK 文教基金會董事長兼執行長）
周秀芬（財團法人 TDK 文教基金會副執行長）
廖信德（明新科技大學機械系副教授兼研發長）
周至宏（國立高雄應用科技大學電機系教授）
修芳仲（國立台灣科技大學機械工程系主任）

最佳工作團隊紀律獎：

- 沈茂松（國立高雄應用科技大學土木系教授兼工學院院長）
卓明遠（國立高雄應用科技大學電機系教授兼電資學院院長）
張國明（國立高雄應用科技大學機械系教授兼系主任）
劉永田（國立高雄第一科技大學機械與自動化工程系教授）



參、比賽須知

一、日期及時間：

(一) 初賽：

1. 自動組：10月18日（星期六）

報到時間：上午8：00至8：30

2. 遙控組：10月19日（星期日）

報到時間：上午8：00至8：30

(二) 決賽： 10月20日（星期一）

報到時間：上午9：30至10：00

二、初、決賽地點：

國立高雄應用科技大學(建工校區) 中正堂

地址：高雄市三民區建工路415號

三、注意事項：

(一) 逾時未報到或未及時完成賽前檢錄之隊伍皆視同棄權，喪失比賽資格。

(二) 參加初、決賽之隊伍可組成加油啦啦隊，以表現各隊之團體精神。

(三) 初賽結束後，晉級複賽之隊伍需留下：

1. 大會將錄製各隊之隊呼。

2. 請指導老師參加決賽注意事項說明會。

(四) 午餐請各隊自理（本校餐廳位於中正堂旁）。

(五) 歡迎各隊組織啦啦隊到場加油（每校以40人為上限，大會將規劃啦啦隊專區，供啦啦隊員集中觀賽）。

(六) 10月20日決賽競賽當天，晉級複賽之隊伍派2名參加開幕典禮及閉幕典禮。

(七) 本競賽之最新訊息於競賽網站公佈，請各參賽隊伍隨時上網查詢並留意個人Email信箱，以免影響權益。網址：<http://tdk.kuas.edu.tw>。



肆、比賽注意事項

一、校園導引

- (一) 進入校園請依服務人員指示或路標導引進入會場。
- (二) 車輛請於平面停車場讓人員及機器人下車後，再依大會服務同學之指引或路標至競賽會場。(地圖詳如附錄一)

二、報到

- (一) 所有隊伍請在報到時間內完成報到手續，報到完成後請至隊伍休息區，等候進行創意評審。
- (二) 報到時請準備：
 1. 參賽選手學生證(蓋有103第1學期註冊章)，以便查驗
 2. 隊伍勝利隊呼: 以A4紙張繕打。
 3. 機器人特色簡介: 以A4紙張繕打，一式兩份，詳如"機器人特色簡介填寫說明"。
 4. TDK獎佐證資料: 自行裝訂成冊，內容格式不拘。評分項目如競賽簡章說明。
- (三) 完成報到手續之隊伍，請詳閱資料袋內所附之資料並換穿大會紀念衫。往年常有參賽學生拿錯資料袋，故請妥善保管並先換穿紀念衫。
- (四) 各隊物品由各隊自行負責保管，敬請各隊隨時於隊伍休息區指派人員留守，以免各隊伍物品因無人看管而遺失或遭破壞。
- (五) 材料費及差旅費請領流程說明可參考指導老師會議資料(已公告競賽網頁)，所有補助費用於賽後依據各校會計單位規定辦理核銷(各項收據應開立各校統編)，競賽當日不需準備任何收據或填寫領據。

三、檢錄

- (一) 至檢錄處報到之隊伍，請依照出賽順序至機器人過磅處秤重、量測尺寸或檢核自控板(自動組)，並請各隊隊員向檢錄人員領取比賽背心。
- (二) 完成檢錄之隊伍，由引導人員引導至初賽準備區。
- (三) 請隨時注意比賽進行狀況，以正在比賽之場次往後5場估算，為貴隊之檢錄報到時間，(例如：第10場次開始比賽時，第15場次之隊伍即開始檢錄)請各隊依規定時間進行檢錄，若未依照規定時間進行檢錄，視同該場比賽棄權。
- (四) 必要時，賽後會再量測機器人(含電池)之重量。

四、競賽

- (一) 出賽隊伍上場時，由工作人員引導至比賽區，並於1分鐘準備時間內於出發區完成準備。
- (二) 比賽時間為4分鐘，比賽進行中，除機器人操控員外，其他隊員在比賽場地旁待命並不得大聲喧嘩，且不得進入場地內。待該場比賽結束後，協助機器人操控員將機器人送回隊伍休息區，並將比賽背心還給工作人員。
- (三) 自動組比賽簡介請參閱附錄二，檢錄、重新調整、裁判執行等比賽注意事項請參閱附錄三。
- (四) 遙控組比賽簡介請參閱附錄四，檢錄、重新調整、裁判執行等比賽注意事項請參閱



附錄五。

五、決賽注意事項

- (一) 請晉級決賽隊伍所有人員由工作人員帶領至集合處集合，大會將錄製各隊之勝利隊呼（初賽報到時所繳交之隊呼）。
- (二) 10月18、19日兩天之初賽所有賽程結束後，將立即舉行晉級決賽之隊伍指導老師說明會。
- (三) 10月20日決賽當日，晉級決賽之隊伍派2名參加開幕典禮及閉幕典禮。

六、賽程原則

(一) 初賽賽程

每隊比賽三場，採積分制取前8名晉級複賽。若積分相同，則依同分參酌順序決定參加複賽隊伍。

1. 自動組同分參酌順序：

- (1) 取積分高的2場之積分和為總成績。
- (2) 若積分相同，則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。
- (3) 同分參酌順序：完成任務時間較少者、重新調整次數較少者、機器人重量較輕者。

2. 遙控組同分參酌順序：

- (1) 取積分高的2場之積分和為總成績。
- (2) 若積分相同，則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。
- (3) 同分參酌順序：完成任務時間較少者、自動控制、無線遙控、重新調整次數較少者、機器人重量較輕者。

3. 遙控組及自動組初賽同分參酌順序中，最後一項『機器人重量較輕』，重量定義如下：競賽隊伍參加3場初賽中，機器人最重之重量。

(二) 決賽賽程原則

決賽採單敗淘汰制，惟四強決賽時，戰敗兩隊加賽一場爭奪三、四名，戰勝兩隊爭奪一、二名。

1. 自動組：

- (1) 決賽隊伍之產生：初賽總成績前8名者。
- (2) 自動組決賽參酌順序：
 - a. 競賽時間終了，以積分較高者獲勝。
 - b. 若積分相同，則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。
 - c. 同分參酌順序：完成任務時間較少者、重新調整次數較少者、機器人重量較輕者。



2. 遙控組:

- (1) 決賽隊伍之產生: 初賽總成績前 8 名者。
- (2) 遙控組決賽參酌順序:
 - a. 競賽時間終了, 以積分較高者獲勝。
 - b. 若積分相同, 則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。
 - c. 同分參酌順序: 完成任務時間較少者、自動控制、無線遙控、重新調整次數較少者、機器人重量較輕者。

※本注意事項若有變動, 請以現場人員之宣佈及指示為準。



伍、自動組初賽程序時間表

The Schedule of Preliminary Contest for Automation Teams

時間：2014年10月18日（六）October 18, 2014(Saturday)

地點：國立高雄應用科技大學 中正堂 Stadium, KUAS

時間	內容	備註
08:00~08:30	自動組隊伍報到(休息區就位) Remote control teams reporting to rest areas	
08:30~09:30	自動組靜態展示&創意評審 Display & Creativity for Judges' Review	
09:30~09:40	長官致詞 Speech	
09:50~10:54	自動組第1~8場初賽 Preliminary Contest 1-8	
10:54~11:00	中場休息 Break	
11:00~12:04	自動組第9~16場初賽 Preliminary Contest 9-16	(第16場為第一輪結束)
12:04~12:30	午休 Break	
12:30~13:34	自動組第17~24場初賽 Preliminary Contest 17-24	
13:34~13:40	中場休息 Break	
13:40~14:44	自動組第25~32場初賽 Preliminary Contest 25-32	(第32場為第二輪結束)
14:44~15:00	中場休息 Break	
15:00~16:04	自動組第33~40場初賽 Preliminary Contest 33-40	
16:04~16:10	中場休息 Break	
16:10~17:14	自動組第41~48場初賽 Preliminary Contest 41-48	(第48場為第三輪結束)
17:14~17:40	隊呼錄影-晉級決賽隊伍 Videotaping the winning teams' cheering	
17:40~18:00	晉級決賽隊伍公告及指導老師說明會	
※自動組晉級決賽隊伍指導老師說明會內容 1、宣佈決賽注意事項 2、填寫各隊人員及機器人特色介紹		



自動組初賽程序表

自動組第一輪初賽賽程表

NO.	學校	隊名
1	國立宜蘭大學	熊大
2	國立屏東大學	必躍隊
3	國立臺北科技大學	GTA Travel
4	明新科技大學	MUST_E&O
5	成功大學	阿修
6	南榮科技大學	南榮電機隊
7	南臺科技大學	STAI
8	遠東科技大學	永恆不朽
9	國立高雄應用科技大學	OFGJ 熊
10	明新科技大學	MUST FLY
11	明新科技大學	MUST_ME
12	中國文化大學	PCCU-AU-1
13	國立屏東大學	C. I. R-B. T
14	南榮科技大學	牛魔王
15	國立高雄應用科技大學	金鯉 High
16	國立臺北科技大學	TEIPEI TECH JumP
17	遠東科技大學	F-Enzo
18	國立東華大學	NDHU-SFMCL
19	中國文化大學	又煞氣 a 金頭腦又
20	明新科技大學	老師老師
21	國立屏東大學	特巴魯
22	國立屏東大學	Draven Alliance
23	龍華科技大學	全球傳動
24	南臺科技大學	南台一號
25	中國文化大學	這感覺已經不
26	中州科技大學	中州電機 A 隊
27	明志科技大學	明志第一隊
28	國立屏東大學	KL double C
29	國立屏東大學	跳跳薑餅人
30	明新科技大學	Jeffery
31	國立高雄應用科技大學	啪嘎抓



自動組第二輪初賽賽程表

NO.	學校	隊名
32	明新科技大學	老師老師
33	國立屏東大學	C. I. R-B. T
34	國立屏東大學	Draven Alliance
35	明新科技大學	Jeffery
36	成功大學	阿修
37	明新科技大學	MUST_E&O
38	明志科技大學	明志第一隊
39	國立屏東大學	跳跳薑餅人
40	龍華科技大學	全球傳動
41	中國文化大學	PCCU-AU-1
42	明新科技大學	MUST_ME
43	國立臺北科技大學	GTA Travel
44	國立高雄應用科技大學	啪嘎抓
45	明新科技大學	MUST FLY
46	遠東科技大學	永恆不朽
47	國立高雄應用科技大學	金鯉 High
48	南臺科技大學	STAI
49	國立臺北科技大學	TEIPEI TECH Jump
50	國立屏東大學	特巴魯
51	南榮科技大學	南榮電機隊
52	南榮科技大學	牛魔王
53	國立高雄應用科技大學	OFGJ 熊
54	中州科技大學	中州電機 A 隊
55	遠東科技大學	F-Enzo
56	中國文化大學	乂煞氣 a 金頭腦乂
57	南臺科技大學	南台一號
58	國立東華大學	NDHU-SFMCL
59	國立屏東大學	KL double C
60	國立屏東大學	必躍隊
61	中國文化大學	這感覺已經不
62	國立宜蘭大學	熊大



自動組第三輪初賽賽程表

NO.	學校	隊名
63	中州科技大學	中州電機 A 隊
64	遠東科技大學	永恆不朽
65	南臺科技大學	南台一號
66	中國文化大學	乂煞氣 a 金頭腦乂
67	國立屏東大學	Draven Alliance
68	國立宜蘭大學	熊大
69	明新科技大學	MUST_E&O
70	國立屏東大學	KL double C
71	國立東華大學	NDHU-SFMCL
72	國立臺北科技大學	GTA Travel
73	明志科技大學	明志第一隊
74	南榮科技大學	南榮電機隊
75	國立高雄應用科技大學	啪嘎抓
76	南臺科技大學	STAI
77	遠東科技大學	F-Enzo
78	中國文化大學	這感覺已經不
79	國立高雄應用科技大學	OFGJ 熊
80	國立屏東大學	C. I. R-B. T
81	明新科技大學	MUST_ME
82	明新科技大學	MUST FLY
83	龍華科技大學	全球傳動
84	國立屏東大學	特巴魯
85	國立高雄應用科技大學	金鯉 High
86	明新科技大學	老師老師
87	南榮科技大學	牛魔王
88	成功大學	阿修
89	國立屏東大學	跳跳薑餅人
90	國立臺北科技大學	TEIPEI TECH Jump
91	中國文化大學	PCCU-AU-1
92	明新科技大學	Jeffery
93	國立屏東大學	必躍隊



自動組第一輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
1	09:50~09:58	1	2
2	09:58~10:06	3	4
3	10:06~10:14	5	6
4	10:14~10:22	7	8
5	10:22~10:30	9	10
6	10:30~10:38	11	12
7	10:38~10:46	13	14
8	10:46~10:54	15	16
10:54~11:00		中場休息 Break	
9	11:00~11:08	17	18
10	11:08~11:16	19	20
11	11:16~11:24	21	22
12	11:24~11:32	23	24
13	11:32~11:40	25	26
14	11:40~11:48	27	28
15	11:48~11:54	29	30
16	11:54~12:04	31	



自動組第二輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
17	12:30~12:38	32	33
18	12:38~12:46	34	35
19	12:46~12:54	36	37
20	12:54~13:02	38	39
21	13:02~13:10	40	41
22	13:10~13:18	42	43
23	13:18~13:26	44	45
24	13:26~13:34	46	47
13:34~13:40		中場休息 Break	
25	13:40~13:48	48	49
26	13:48~13:56	50	51
27	13:56~14:04	52	53
28	14:04~14:12	54	55
29	14:12~14:20	56	57
30	14:20~14:28	58	59
31	14:28~14:36	60	61
32	14:36~14:44	62	



自動組第三輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
33	15:00~15:08	63	64
34	15:08~15:16	65	66
35	15:16~15:24	67	68
36	15:24~15:32	69	70
37	15:32~15:40	71	72
38	15:40~15:48	73	74
39	15:48~15:56	75	76
40	15:56~16:04	77	78
16:04~16:10		中場休息 Break	
41	16:10~16:18	79	80
42	16:18~16:26	81	82
43	16:26~16:34	83	84
44	16:34~16:42	85	86
45	16:42~16:50	87	88
46	16:50~16:58	89	90
47	16:58~17:06	91	92
48	17:06~17:14	93	



陸、遙控組初賽程序時間表

The Schedule of Preliminary Contest for Remote Control Teams

時間：2014年10月19日(日) October 19, 2014(Sunday)

地點：國立高雄應用科技大學 中正堂 Stadium, KUAS

時間	內容	備註
08:00~08:30	遙控組隊伍報到(休息區就位) Remote control teams reporting to rest areas	
08:30~09:30	遙控組靜態展示&創意評審 Display & Creativity for Judges' Review	
09:50~10:54	遙控組第1~8場初賽 Preliminary Contest 1-8	
10:54~11:00	中場休息 Break	
11:00~11:56	遙控組第9~15場初賽 Preliminary Contest 9-15	(第15場為第一輪結束)
11:56~12:30	午休 Break	
12:30~13:34	遙控組第16~23場初賽 Preliminary Contest 16-23	
13:34~13:40	中場休息 Break	
13:40~14:36	遙控組第24~30場初賽 Preliminary Contest 24-30	(第30場為第二輪結束)
14:36~14:50	中場休息 Break	
14:50~15:54	遙控組第31~38場初賽 Preliminary Contest 31-38	
15:54~16:00	中場休息 Break	
16:00~16:56	遙控組第39~45場初賽 Preliminary Contest 39-45	(第45場為第三輪結束)
16:56~17:30	隊呼錄影-晉級決賽隊伍 Videotaping the winning teams' cheering	
17:30~17:50	晉級決賽隊伍公告及指導老師說明會	
※遙控組晉級決賽隊伍指導老師說明會內容		
1、宣佈決賽注意事項		
2、填寫各隊人員及機器人特色介紹		



遙控組初賽程序表

遙控組第一輪初賽賽程表		
NO.	學校	隊名
1	南榮科技大學	M 博士
2	明新科技大學	0-D-SPACE
3	明新科技大學	茶葉蛋
4	正修科技大學	正修先鋒
5	明志科技大學	MCUE-2
6	聖約翰科技大學	聖約翰 Z 隊
7	中國文化大學	對抗
8	成功大學	承榮隊
9	正修科技大學	正修中鋒
10	南榮科技大學	雄峰隊
11	聖約翰科技大學	Tiger 隊
12	國立高雄應用科技大學	奧丁
13	中國文化大學	Z. K. L
14	國立高雄應用科技大學	三個 Q 毛
15	正修科技大學	正修前鋒
16	國立臺北科技大學	怎麼辦
17	中國文化大學	Spend38
18	中州科技大學	中州機械
19	國立中正大學	CCU!CCme!
20	聖約翰科技大學	聖約翰機械 A 隊
21	中國文化大學	SCL
22	國立高雄第一科技大學	第一科大隊
23	國立高雄應用科技大學	伸縮自如的 XX
24	正修科技大學	正修後衛
25	國立中正大學	Ter ● mite
26	中州科技大學	中州電機 B 隊
27	聖約翰科技大學	聖約翰機械 B 隊
28	國立臺北科技大學	Athena
29	明志科技大學	MCUE-1
30	國立中正大學	雞飛狗跳



控組第二輪初賽賽程表

NO.	學校	隊名
31	國立高雄應用科技大學	奧丁
32	聖約翰科技大學	聖約翰 Z 隊
33	聖約翰科技大學	Tiger 隊
34	中州科技大學	中州電機 B 隊
35	南榮科技大學	M 博士
36	中國文化大學	Spend38
37	國立中正大學	雞飛狗跳
38	明志科技大學	MCUE-2
39	國立高雄應用科技大學	三個 Q 毛
40	南榮科技大學	雄峰隊
41	國立高雄第一科技大學	第一科大隊
42	國立臺北科技大學	怎麼辦
43	正修科技大學	正修中鋒
44	聖約翰科技大學	聖約翰機械 A 隊
45	聖約翰科技大學	聖約翰機械 B 隊
46	正修科技大學	正修後衛
47	正修科技大學	正修先鋒
48	中州科技大學	中州機械
49	正修科技大學	正修前鋒
50	明志科技大學	MCUE-1
51	明新科技大學	0-D-SPACE
52	明新科技大學	茶葉蛋
53	國立中正大學	Ter ● mite
54	中國文化大學	SCL
55	中國文化大學	對抗
56	中國文化大學	Z. K. L
57	國立高雄應用科技大學	伸縮自如的 XX
58	國立臺北科技大學	Athena
59	成功大學	承榮隊
60	國立中正大學	CCU!CCme!



遙控組第三輪初賽賽程表

NO.	學校	隊名
61	成功大學	承榮隊
62	正修科技大學	正修中鋒
63	正修科技大學	正修先鋒
64	國立中正大學	雞飛狗跳
65	明新科技大學	茶葉蛋
66	國立臺北科技大學	怎麼辦
67	南榮科技大學	雄峰隊
68	聖約翰科技大學	聖約翰機械 A 隊
69	國立臺北科技大學	Athena
70	正修科技大學	正修後衛
71	聖約翰科技大學	Tiger 隊
72	正修科技大學	正修前鋒
73	中國文化大學	SCL
74	國立中正大學	Ter ● mite
75	中國文化大學	Spend38
76	中州科技大學	中州電機 B 隊
77	明新科技大學	0-D-SPACE
78	國立高雄應用科技大學	奧丁
79	國立中正大學	CCU!CCme!
80	中國文化大學	Z. K. L
81	國立高雄應用科技大學	三個 Q 毛
82	中州科技大學	中州機械
83	聖約翰科技大學	聖約翰 Z 隊
84	國立高雄第一科技大學	第一科大隊
85	中國文化大學	對抗
86	明志科技大學	MCUE-2
87	明志科技大學	MCUE-1
88	南榮科技大學	M 博士
89	聖約翰科技大學	聖約翰機械 B 隊
90	國立高雄應用科技大學	伸縮自如的 XX



遙控組第一輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
1	09:50~09:58	1	2
2	09:58~10:06	3	4
3	10:06~10:14	5	6
4	10:14~10:22	7	8
5	10:22~10:30	9	10
6	10:30~10:38	11	12
7	10:38~10:46	13	14
8	10:46~10:54	15	16
10:54~11:00		中場休息 Break	
9	11:00~11:08	17	18
10	11:08~11:16	19	20
11	11:16~11:24	21	22
12	11:24~11:32	23	24
13	11:32~11:40	25	26
14	11:40~11:48	27	28
15	11:48~11:56	29	30



遙控組第二輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
16	12:30~12:38	31	32
17	12:38~12:46	33	34
18	12:46~12:54	35	36
19	12:54~13:02	37	38
20	13:02~13:10	39	40
21	13:10~13:18	41	42
22	13:18~13:26	43	44
23	13:26~13:34	45	46
13:34~13:40		中場休息 Break	
24	13:40~13:48	47	48
25	13:48~13:56	49	50
26	13:56~14:04	51	52
27	14:04~14:12	53	54
28	14:12~14:20	55	56
29	14:20~14:28	57	58
30	14:28~14:36	59	60



遙控組第三輪初賽時間程序表

場次	時間	紅	綠
31	14:50~14:58	61	62
32	14:58~15:06	63	64
33	15:06~15:14	65	66
34	15:14~15:22	67	68
35	15:22~15:30	69	70
36	15:30~15:38	71	72
37	15:38~15:46	73	74
38	15:46~15:54	75	76
15:54~16:00		中場休息 Break	
39	16:00~16:08	77	78
40	16:08~16:16	79	80
41	16:16~16:24	81	82
42	16:24~16:32	83	84
43	16:32~16:40	85	86
44	16:40~16:48	87	88
45	16:48~16:56	89	90



柒、決賽程序時間表

The Schedule of Finals

時間：2014年10月20日(星期一) October 20, 2014(Monday)

地點：國立高雄應用科技大學 中正堂 Stadium, KUAS

時間	內容	備註
09:30~09:50	遙控組及自動組晉級決賽隊伍報到 The arrival of semi-final teams	
09:50~10:10	決賽開幕典禮(參賽隊伍進場) Opening ceremony for the semi-finals	每隊派至少2位參賽隊員參加
10:10~10:35	長官及貴賓致詞 Speech 介紹貴賓、裁判、評審人員 Introducing Distinguished Guests, Referees, Judges 歸還優勝旗 Presentation of Winning Flag 主辦學校校長致詞 Speech	
10:35~10:40	自動組競賽規則動畫觀賞 Rules in Animation for Automation Teams	
10:40~11:20	自動組決賽(自動組第1~4場比賽) Semi-finals A-D for Automation Teams	第1場: 10:40~10:50 第2場: 10:50~11:00 第3場: 11:00~11:10 第4場: 11:10~11:20
11:20~12:00	自動組決賽(自動組第5~8場比賽) Finals E-H for Automation Teams	第5場: 11:20~11:30 第6場: 11:30~11:40 第7場: 11:40~11:50 第8場: 11:50~12:00
12:00~13:30	午休 Break	
13:30~13:40	遙控組競賽規則動畫觀賞 Rules in Animation for Remote Control Teams	
13:40~14:20	遙控組決賽(遙控組第1~4場比賽) Semi-finals A-D for Remote Control Teams	第1場: 13:40~13:50 第2場: 13:50~14:00 第3場: 14:00~14:10 第4場: 14:10~14:20
14:20~15:00	遙控組決賽(遙控組第5~8場比賽) Finals E-H for Remote Control Teams	第5場: 14:20~14:30 第6場: 14:30~14:40 第7場: 14:40~14:50 第8場: 14:50~15:00
15:00~15:10	表演 Show Time	
15:20~	頒獎、閉幕 Awards ceremony, Closing ceremony	每隊派至少2位參賽隊員參加



捌、參賽隊伍名單

一、自動組

學校名稱	系所	隊名	機械人名	指導老師	隊員姓名
中州科技大學	電機與能源科技系	中州電機 A 隊	海豚夥伴	賴永進老師	謝育展、蘇珉漢、賴旺廷、陳永昌
中國文化大學	機械工程系	又煞氣 a 金頭腦 又	第三隻眼	張鴻明老師	楊安宇、董書政、邱繼農、許榮方
中國文化大學	機械工程系	PCCU-AU-1	18-AU-1	張達元老師	蘇聖惇、李豐旭
中國文化大學	機械工程系	這感覺已經不	跳到你軟腳	林建宏老師	林志勝、邱威凱、何昶毅、楊志駿
明志科技大學	機械系	明志第一隊	鹹酥雞	陳宏毅老師	陳彥宇、鄭至傑、蘇家賢、陳柏宏
明新科技大學	電機工程系	MUST FLY	哆啦 A 夢	詹榮茂老師	鍾延益、陳育驊、潘要儒
明新科技大學	電子工程系	老師老師	卡撐大	呂明峰老師	林煥騰、林廷儒、范仕勳、張博凱
明新科技大學	機械工程系	Jeffery	F. Blood Angle	戴任詔老師	張昀瑋、林育成、黃新鈺、林晉緯
明新科技大學	光電系	MUST_E&O	派大星	吳明瑞老師	王鵬智、黃家晉、陳偉銘、游仕宇
明新科技大學	電子系	MUST_ME	電子小金剛	顏培仁老師	張政閔、江宥霖、林成翰、楊朝翔
南榮科技大學	機械系	牛魔王	袋鼠	詹超老師	蘇暘庭、許俊傑、蔡弘廷
南榮科技大學	電機科	南榮電機隊	南榮電機	塗豐州老師	蘇奕穎、廖漢生、柯兆臨
南臺科技大學	機械工程系	STAI	跳躍者號	吳敏光老師	郭育伸、陳俊吉、柯旻承、鍾宇桐
南臺科技大學	電機工程系	南台一號	MJ	陳文耀老師	蔡岳廷、張思慈、張松平、李嘉誠
國立成功大學	機械系	阿修	無敵破壞王	劉彥辰老師	陳冠昕、林怡劭、吳立凡、李維韜
國立宜蘭大學	生物機電工程學系	熊大	熊爸(霸)	周立強老師	廖栢維、林育如、范力達、陳韋賓
國立東華大學	資工系	NDHU-SFMCL	NDHU-東之皇華	蘇仲鵬老師	來國彥、林子娟、陳平軒、黃韋韜
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	C. I. R-B. T	B. JR	王朱福老師	陳威佐、籃俊幃、孫子好、張嘉捷
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	Draven Alliance	Draven	石佳弘老師	林信穎、歐陽文、尤一剛、陳奕宇
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	KL double C	co co killer	林義凱老師	李育勳、蔡豐丞、陳冠呈、高帛樟
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	必躍隊	碧螢號	蔡進聰老師	劉子綸、何佳諭、劉昱麟、邱士廷



學校名稱	系所	隊名	機械人名	指導老師	隊員姓名
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	跳跳薑餅人	薑餅人	賴岍俊老師	陳冠廷、施昶宏、許定瑀、王璿景
國立屏東大學	電腦與智慧型機器人學士學位學程	特巴魯	魯巴特	王朱福老師	黃俊璋、吳永哲、安品儒、黃奕綸
國立高雄應用科技大學	機械工程系	OFGJ 熊	HTWL' S 羅伯特	劉昭恕老師	楊家瑋、卓冠廷、賴廷豪
國立高雄應用科技大學	機械工程系	啪嘎抓	嘎抓	張志鋒老師	鄭克帆、徐羨恆、賴東毅、林致宇
國立高雄應用科技大學	電機工程系	金鯉 High	The Revolution	王冠智老師	沈柏志、林宗翰、劉致嘉、林祐任
國立臺北科技大學	機械工程系	GTA Travel	衝鋒陷陣	嚴孝全老師	蕭煒霖、黃浩權、黃宣、洪偉傑
國立臺北科技大學	機械工程系	TAIPEI TECH Jump	Jump to JaPan	葉賜旭老師	余思佑、許耿榮、曾國鎮
遠東科技大學	電子工程系	F-Enzo	跳跳虎	鍾建文老師	陳彥伯、許邦陞、陳俊嘉、吳俊儀
遠東科技大學	電機工程系	永恆不朽	FEU-EEIRL	洪美玲老師	吳岱祐、謝博仲、林俊儂、賴玟瑜
龍華科技大學	機械工程系	全球傳動	iJump	李聯旺老師	呂宇峯、陳瑞鵬、徐俊智、羅奕勳



二、遙控組

學校名稱	系所	隊名	機械人名	指導老師	隊員姓名
中州科技大學	機械系	中州機械	瑪莉歐兄弟	黃立仁老師	邱龍威、許家承
中州科技大學	電機與能源科技系	中州電機B隊	小飛俠	吳堅本老師	吳易霖、詹智豪、謝詠翔
中國文化大學	機械工程系	Spend38	Robot38	陳震宇老師	陳柏堯、吳乃賢、張謨宇
中國文化大學	機械系	SCL	Jump Japan	鍾清枝老師	賴惟仁、張宇傑、陳立凡
中國文化大學	機械系	Z. K. L	18-RE-2	蘇國和老師	康瀟雲、林哲漢、張嘉瑄
中國文化大學	機械工程系	對抗	地心引力	江沅晉老師	鍾瑋、莊昀儒
正修科技大學	機械工程系	正修前鋒	東瀛戰神 GTR	蕭惟隆老師	陳柏豪、黃閔裕、簡英倫
正修科技大學	機械工程系	正修先鋒	布加迪 威龍	林忠民老師	蔡詠翔、林鈺瑋、尤炫智
正修科技大學	機械工程系	正修中鋒	雪芙蘭大黃蜂	張琨璋老師	阮竹吟、陳靖宜、卓顯貴
正修科技大學	機械工程系	正修後衛	superone	許昭良老師	曾俊誠、嚴湘茹、吳巧琳
明志科技大學	機械	MCUE-2	吉普賽	張盛義老師	高坤民、黃子育
明志科技大學	機械	MCUE-1	吉普人	蔡清發老師	湯承恩、陳昕旻、楊筌翔
明新科技大學	電子工程系	茶葉蛋	不理茲	呂明峰老師	王聖譽、劉紹偉、吳曹瑋
明新科技大學	機械工程系	0-D-SPACE	Limit	楊榮泰老師	劉灝、黃驛閔、張峻嘉
南榮科技大學	機械工程系	M 博士	霸氣外露	吳煥文老師	劉厚祥、楊耀鴻、趙晉逸
南榮科技大學	機械系	雄峰隊	雄壯威武	林永定老師	吳承祐、蕭成杰、洪德瑛
國立中正大學	機械系	雞飛狗跳	雞飛狗跳	劉建聖老師	王秋閔、葉卜綺、傅思榕
國立中正大學	機械工程學系	Ter ● mite	阿嚕咪	劉德騏老師	謝欣翰、蔡沛舫、游閔喬
國立中正大學	機械工程學系	CCU!CCme!	弱機一號	林派臣老師	詹上緣、林德祐、秦伯僑
國立成功大學	機械系	承榮隊	承榮隊長	劉彥辰老師	謝佳霖、黃正曉、許植瑋
國立高雄第一科技大學	機械與自動化工程系	第一科大隊	第一大野豬	姚文隆老師	謝嘉浩、劉育均、吳泓旂
國立高雄應用科技大學	機械工程系	三個Q毛	Dr. spider V2	陳錦泰老師	郭立陽、陳禹龍、林怡君
國立高雄應用科技大學	機械工程系	奧丁	歐拉夫	江家慶老師	張維庭、黃冠瑋、邱勇達
國立高雄應用科技大學	機械系	伸縮自如的XX	XX	蔡立仁老師	賴家俊、趙立德、黎韋辰
國立臺北科技大學	機械工程系	Athena	Minerva	許華倚老師	江柏霖、孫偉恆、黃維民
國立臺北科技大學	機械工程系	怎麼辦	什麼機器人	蕭俊祥老師	王威勝、吳開誠
聖約翰科技大學	機械與電腦輔助工程系	聖約翰機械B隊	勝利	李再成老師	曹博森、陳祐融、杜晟豪
聖約翰科技大學	機械與電腦輔助工程系	聖約翰機械A隊	成功	黃金榮老師	連國甫、陳冠宇、蔡廷宇
聖約翰科技大學	機械與電腦輔助工程系	聖約翰Z隊	Saires	張銘崑老師	覃展穎、徐楚煉、廖瑋得
聖約翰科技大學	機械與電腦輔助工程系	Tiger 隊	Tiger	林光燦老師	蔡丞澤、郭益彰、林榮泰



附錄一、競賽會場、停車位置圖

1.自動組初賽(10/18):

(1)一般車輛可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)或學校後門停車場(正忠路 269 號)(計時收費 30 元/小時)

(2)搭乘大型遊覽車人員可於本校校園內下車後，可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)，若停放空間不足須自行尋找校外停車地點。

2.遙控組初賽(10/19):

(1)一般車輛可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)或進入本校校園停放(計次收費 50 元/次) 或學校後門停車場(正忠路 269 號)(計時收費 30 元/小時)

(2)搭乘大型遊覽車人員可於本校校園內下車後，可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)，若停放空間不足須自行尋找校外停車地點。

3.決賽(10/20):

(1)一般車輛可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)或進入本校校園停放(計次收費 50 元/次) 或學校後門停車場(正忠路 269 號)(計時收費 30 元/小時)

(2)搭乘大型遊覽車人員可於本校校園內下車後，可停放於寶珠里活動中心旁空地(大昌二路 393 號)(免費)，若停放空間不足須自行尋找校外停車地點。



附錄二、自動組競賽規則-『雄霸天下』

競賽主題背景概述

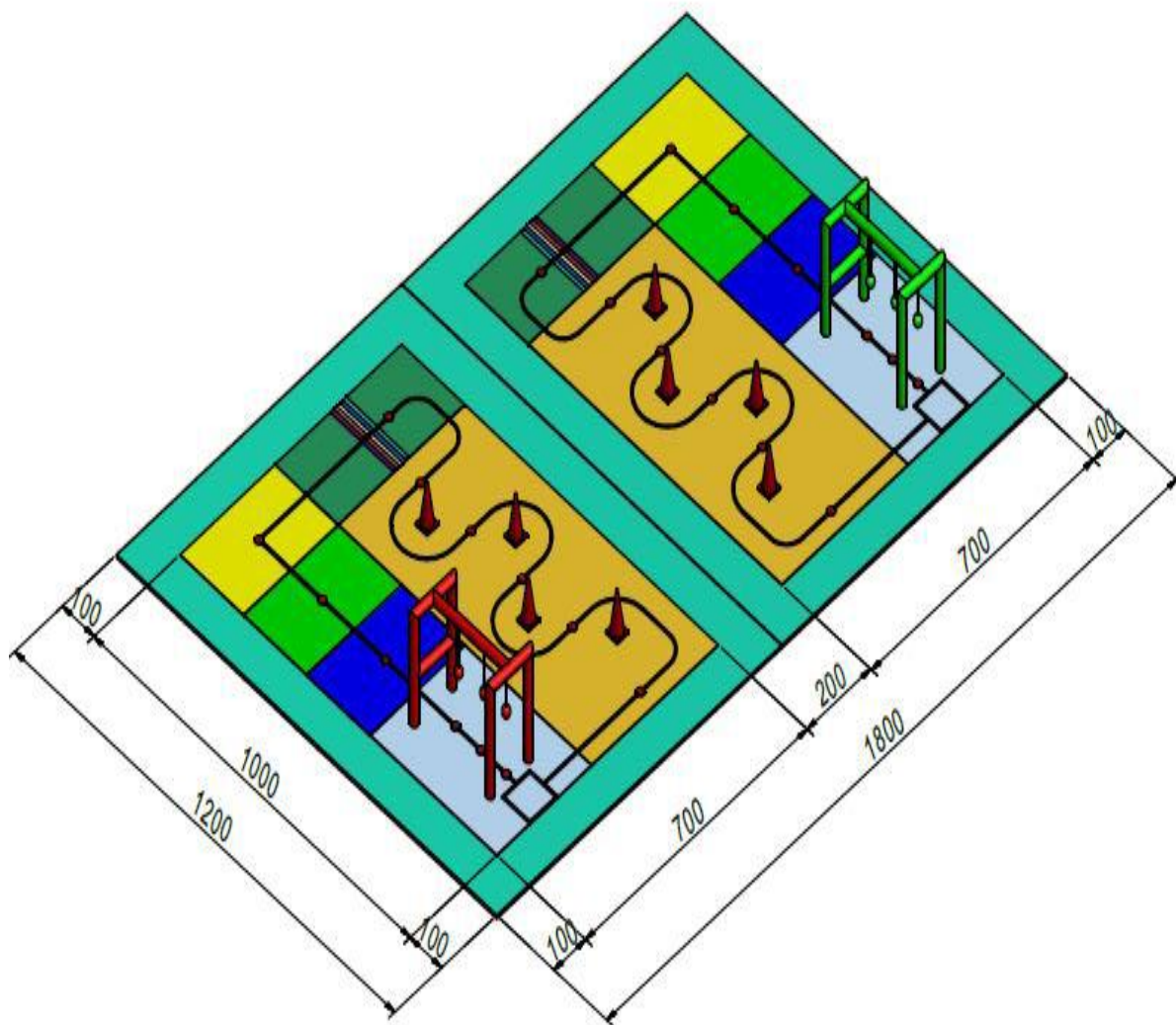
本屆創思設計競賽主題為「機器人之雄鋒再現」，結合仿生機器人與寵物機器人之概念，於競賽規則中加入模仿動物跳躍動作的要求，強調機器人移動敏捷性、跳躍能力及穩定性，兼具難度與趣味，以符合創思設計與製作精神。

自動組競賽主題為「雄霸天下」，參賽隊伍必須設計出具備行進與跳躍能力之仿生機器人，並以自主行動的方式來完成關卡。比賽時間以4分鐘為限，並以積分高低來決定勝負，若積分相同，則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。

競賽簡介

本競賽項目為第一關「繞S型區」、第二關「跳遠區」、第三關「跳躍區」、第四關「頂球區」。

比賽場地示意圖



附錄三、『雄霸天下』自動組比賽注意事項

1. 競賽流程 (以下流程均有大會工作人員引導)

a) 檢錄通知 (休息區)

大會工作人員擴音通知接受檢錄隊伍。

b) 檢錄

機器人重量、尺寸與主控板檢測，隊長確認檢錄資料並簽名。

c) 預備隊伍

穿著競賽背心(紅色、綠色)。

d) 調整時間

1 分鐘準備調整機器人。

e) 比賽

4 分鐘比賽。

f) 退場

歸還競賽背心，回休息區準備下一場比賽。

2. 檢錄注意事項

a) 競賽當日、各競賽隊伍應於指定時間內完成報到手續，並於準備區待命。

b) 檢錄時，大會工作人員會測量機器人之重量(含電池)、尺寸與機器人主控版，檢錄結果會請隊長簽名確認。

c) 每場賽事前 20 分鐘開始檢錄。比賽雙方須完成檢錄作業，確保機器人尺寸與重量符合規定。機器人所有維護保養工作需檢錄前完成，已通過檢錄者，不得再改裝機器人(包含:機構組裝維修、配線設備、拆換電池等足以改變機器人現況之行為) 惟補充氣源不在此限。未通過檢錄者，不得參與比賽。

d) 檢錄不合格者以失格判定。

3. 比賽時間

比賽時間以 4 分鐘為限，開始前一分鐘之調整準備時間

4. 一分鐘準備時間

a) 參賽同學請脫鞋(穿襪子)進入場地。

b) 可有 4 名隊伍成員進行，調整準備時得於場地內試跑或測試感應器。調整完畢，須於出發區內待命。

c) 機器人尺寸需在此時間內調整，長及寬不得超過 80 公分。

d) 如 1 分鐘內無法完成調整準備，得於開始比賽時繼續調整，完成調整後須退回出發區，經裁判同意後，開始進入比賽場地比賽，但調整時間併入比賽時間計算。

e) 調整準備時間結束或參賽兩隊均已完成調整準備，裁判得宣布比賽開始。

f) 調整準備時間結束，比賽尚未開始前，所有隊伍成員整齊站立於場地外指定位置，未經允許不可進入場地內或碰觸機器人。



5. 比賽開始

- a) 比賽開始由計時器之開始音響或裁判之指示音響為之，比賽結束亦同。
- b) 比賽開始，各隊可有隊員1名進入「出發區」，以啟動機器人。啟動機器人時，僅允許接觸機器人之啟動開關，不得調整機器人任何其他接點、按鈕或開關。
- c) 比賽期間，各隊可有1名隊員進入場地處理突發狀況及重置，另1名隊員負責於跳躍區內移動圓棍，其餘隊員留於場地外指定位置，不得進入比賽場地內，除非向裁判申請重新調整並經同意後始可進入。

6. 重新調整

- a) 比賽進行中，操控者得在需要時向裁判申請重新調整機器人，經裁判同意後，隊伍成員方可進行調整。
- b) 重新調整只給予兩次機會，惟需操作者請求重新調整，經裁判同意後，方得重新調整(或重置)，並於完成後即重新開始比賽。前兩次機器人重新調整，已得分數均予以保留。第三次重新調整(或重置)後，後面關卡的分數皆乘上0.8。最後各關卡的分數加總即為該場比賽的總積分。
- c) 機器人重新調整完畢，須於「重置區」就位，由隊員啟動機器人。
- d) 比賽之計時不受任何隊伍進行調整之影響，進行重新調整的隊伍不能進行比賽動作外，亦不得妨礙另一隊的動作。

7. 裁判執法

- a) 競賽開始、暫停、繼續、結束與終止等均由裁判長下達指示，競賽之計時依裁判長指示同步進行。
- b) 裁判擁有綠、黃、紅三旗，當場地設施檢視完成，裁判舉綠旗。
- c) 機器人完成出發準備或成功完成得分動作，裁判舉綠旗。
- d) 機器人或競賽隊伍成員如有違規行為，裁判舉黃旗；失格判定時，舉紅旗。

※競賽辦法請依競賽規則手冊辦理※



附錄四、『誰與爭鋒』遙控組比賽簡介

競賽主題背景概述

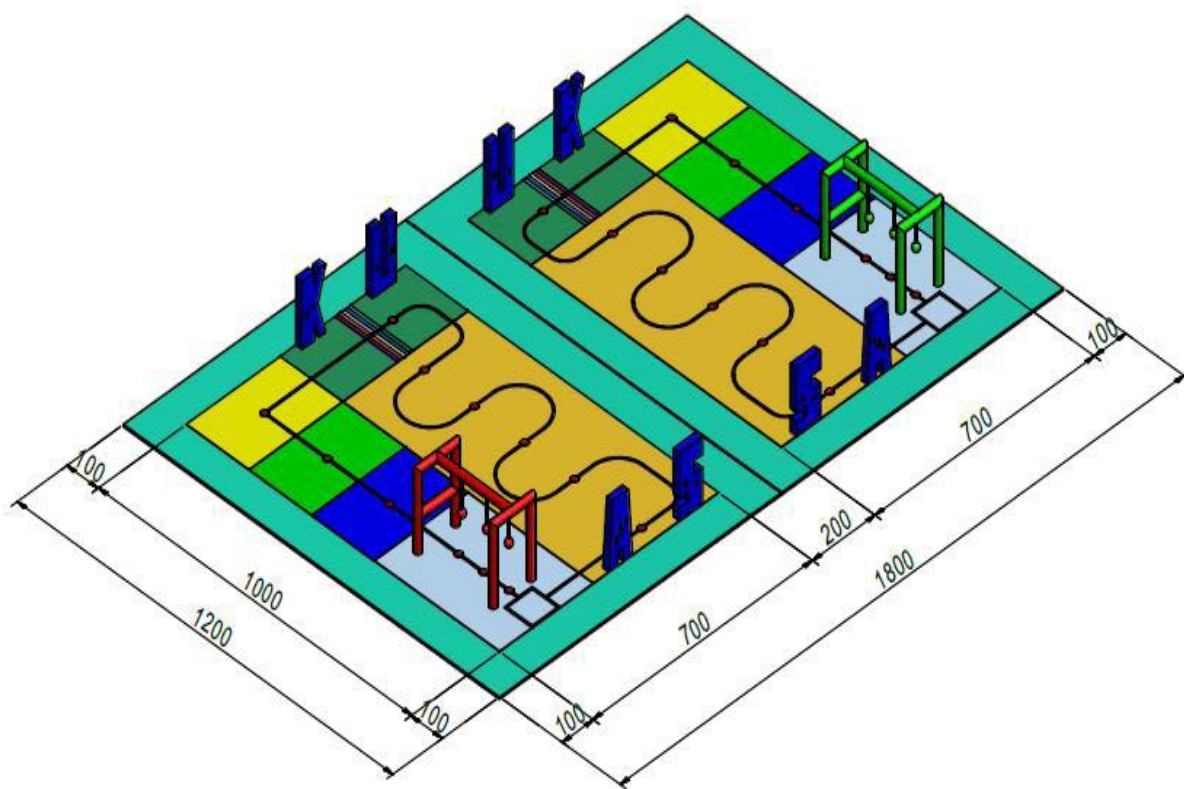
本屆創思設計競賽主題為「機器人之雄鋒再現」，結合產業機器人與服務機器人之概念，強調機器人行動之穩定性、感測環境及適應環境之能力，兼具難度與趣味，符合創思設計與製作精神。

遙控組競賽子題為「誰與爭鋒」，參賽隊伍必須設計出靈巧機動之機器人，由參賽者以遙控機器人方式來完成競賽關卡。比賽時間以4分鐘為限，並以積分高低來決定勝負，若積分相同，則依同分參酌順序決定獲勝隊伍。

競賽簡介

本競賽項目共三關，第一關為「插銷區」、第二關為「跳躍區」、第三關為「頂球區」。

比賽場地示意圖



附錄五、『誰與爭鋒』遙控組比賽注意事項

1. 競賽流程 (以下流程均有大會工作人員引導)

a) 檢錄通知 (休息區)

大會工作人員擴音通知接受檢錄隊伍。

b) 檢錄

機器人重量 (含電池)、尺寸及鑰匙尺寸檢測, 隊長確認檢錄資料並簽名。

c) 等待

機器人由工作人員帶至等待區, 可使用一台小型台車搬運工具與機器人, 比賽前可以繼續維修。

d) 預備隊伍

穿著競賽背心。

e) 比賽

1 分鐘準備調整, 4 分鐘比賽。

f) 退場

歸還競賽背心, 回休息區準備下一場比賽。(必要時, 會再檢測機器人含電池之重量)

2. 檢錄注意事項

a) 競賽當日, 各競賽隊伍應於指定時間內完成報到手續, 並於準備區待命。

b) 每場賽事, 競賽隊伍分紅、綠兩隊進行對抗, 以抽籤後的賽程決定每一場比賽的紅、綠隊。

c) 每場賽事前 20 分鐘開始檢錄。比賽雙方需完成檢錄作業, 確保機器人之運動與控制方式、尺寸與重量符合規定。機器人所有維護保養工作須於檢錄前完成, 已通過檢錄者, 不得再改裝機器人(含: 機構組裝維修、配線、換電池等足以改變機器人現況之行為)惟不包含補充氣源。未通過檢錄者, 不得參與比賽。

3. 比賽時間

比賽時間以 4 分鐘為限, 開始前一分鐘之調整準備時間

4. 一分鐘準備時間

a) 參賽同學請脫鞋(穿襪子)進入場地。

b) 可有 3 名隊伍成員進行調整, 調整準備時不得於場地內試跑, 但可進入場地內測試感應器。調整完畢, 須於出發區內待命。

c) 機器人之尺寸需在此時間內調整, 長及寬不得超過 80 公分。

d) 如 1 分鐘內無法完成調整準備時, 得於開始比賽時繼續調整, 完成後再進入比賽場地, 但調整時間併入比賽時間計算。

e) 調整準備時間結束或參賽兩隊均已完成調整準備, 裁判得宣布比賽開始。

f) 調整準備時間結束, 比賽尚未開始前, 所有隊伍成員整齊站立於場地外指定位置, 未經允許不可進入場地內或碰觸機器人。



5. 比賽開始

- a) 比賽開始由計時器之開始音響或裁判之指示音響為之，比賽結束亦同。
- b) 比賽中除機器人重新調整(或重置)情形外，只容許1人進入比賽場地操控機器人，其餘隊員留於場地外指定位置。但當機器人在跳躍區進行跳躍動作時，需另有1名隊員於跳躍區場地邊線外負責握持及移動棍棒，以配合機器人跳躍動作。

6. 重新調整

- a) 比賽進行中，操控者得在需要時向裁判申請重新調整(或重置)機器人，經裁判同意後，隊伍成員方可進行調整。
- b) 競賽中機器人如需重新調整(或重置)於原地即可
- c) 重新調整只給予兩次機會，惟需操作者請求重新調整，經裁判同意後，方得重新調整，並於完成後即重新開始比賽。前兩次機器人重新調整，已得分數均予以保留。第三次重新調整(或重置)後，後面關卡之得分數皆乘上 0.8。最後各關卡的分數加總即為該場比賽的總積分。
- d) 比賽之計時不受任何隊伍進行調整之影響，進行重新調整的隊伍不能進行比賽動作外，亦不得妨礙另一隊的動作。

7. 一般規則

- a) 遙控機器人請注意安全，如使用線控方式遙控機器人，操控者可以碰觸遙控線，但不得以線拉扯機器人(違者以違規論)。
- b) 場次比賽結束後，請參賽隊員於出發區後方整齊站立，等候裁判長宣布比賽結果。
- c) 在比賽期間，裁判團擁有最高裁定權，大會下一場次比賽開始後，裁判團的判決將不再更改；為培養參賽隊伍運動家精神，當有爭議時，參賽者須服從裁判團之裁定，不得異議。

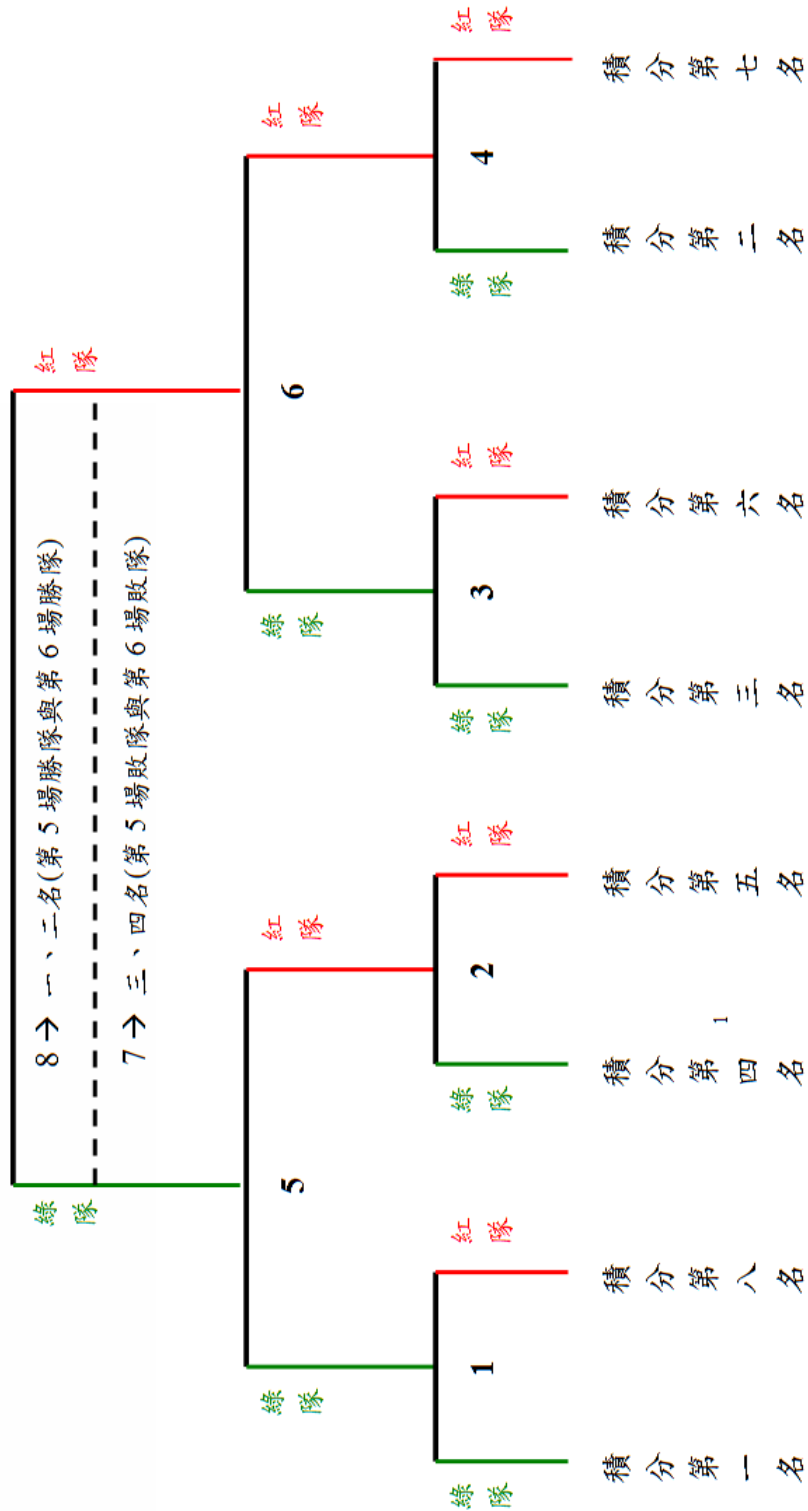
8. 裁判執法

- a) 競賽開始、暫停、繼續、結束與終止等均由裁判長下達指示，競賽之計時依裁判長指示同步進行。
- b) 裁判擁有綠、黃、紅三旗，當場地設施檢視完成，裁判舉綠旗。
- c) 機器人完成出發準備或成功完成得分動作，裁判舉綠旗。
- d) 機器人或競賽隊伍成員如有違規，裁判舉黃旗；失格判定時，舉紅旗。

※競賽辦法請依競賽規則手冊辦理※



附錄六、遙控組與自動組複賽賽程



第18屆TDK盃全國大專院校創思設計與製作競賽

機器人之雄鋒再現





指導單位：🇹🇼 教育部

贊助單位：💰 財團法人**TDK**文教基金會

主辦單位：🎓 國立高雄應用科技大學

承辦單位：🔧 機械工程系