

## 遙控組：B.0.2 及 YA 問

指導老師：李克怡

參賽同學：張日謙、陳韶羽、施承翰

學校名稱及科系別：中國文化大學電機系

### 機器人簡介

初次組隊比賽，大多為自己摸索，沒經驗的我們一步一步慢慢構築，先以第一關快樂走的穩定性為目標，達成其穩定並近乎零狀況的狀態出賽，在朝下一關扎實的邁進。

### 設計概念

大多數材料、基本主架構為可回收再利用的材料，塑膠籃、浴室置物架、廢棄玩具輪等等，以家裡不太需要的物品回收並盡可能的物盡其用，達到提倡環保之功效。

### 機構設計

馬達用傳動帶方式帶動傳動軸，利用傳動軸兩側經過彎曲後的鐵棒，來達成前腳作圓周運動。前腳帶動後腳，後腳利用鐵棒固定在身體上，使後腳形成往復運動，進而達到機器人仿足運動。以簡單的紅外線無線遙控來控制機器向前行。

### 機電控制

紅外線遙控，由遠端無線的方式控制他前後

### 機器人成品



### 參賽感言

跟它校做實務和經驗的交流，不但吸收到他校的技術，也學到團隊合作的重要性，相信團隊的成功不在於結果，是其製作過程中發生的爭執和學習，才是我們邁向成功的目標。也因為這次的競賽，讓我們學習的不只是機構與製作技術，在過程中，體會出分工、團隊合作與暗排工作進度的重要性。

### 感謝詞

從無到有，從不會到漸漸熟悉了解中間的確是很辛苦，這次比賽很明顯跟其他校的實力有所差距但在比賽過程中獲益良多，觀察到其他隊的機器人機構，很多都出乎一開始我們原本想的，真的很榮幸能有機會參予這次比賽。